

GADNIC

MANUAL DE USUARIO

ASPIRADORA ROBOT
X550



ROB00075

Por favor cumplir con las medidas de seguridad descritas abajo

Esta medida de precaución esta apuntada a evitar lesiones o daño del producto, por favor leer los siguientes términos con detenimiento.

Los siguientes símbolos tienen los siguientes significados :

	Precaución Violación puede causar lesiones		Atención Violación puede causar daño de producto
---	--	---	--

 Precaución	
<p>Nadie más puede desarmar, hacer mantenimiento o deformar excepto el servicio de mantenimiento de la compañía. Riesgos reales de fuego, electricidad, y autolesiones.</p>	<p>No usar un cargador que no sea el del producto, o puede causar daño del producto, fuego o electricidad</p>
<p>No tocar el cable de corriente con las manos húmedas o mojadas, riesgo de choque eléctrico.</p>	<p>No doblar demasiado el cable de corriente ni apoyar peso en el, puede causar daño del mismo, fuego o choque eléctrico.</p>
<p>No atorar ropa ni ninguna parte del cuerpo (cabeza, dedos, etc.) en el cepillo o la rueda del robot, o puede causar autolesión.</p>	<p>No acercar cigarrillos, encendedor, fosforo o cualquier objeto inflamable como el limpiador de gasolina.</p>
<p>No inserte el cargador en el zócalo de la base de carga mientras el robot está trabajando o manteniéndose.</p>	<p>No pise el cable de alimentación mientras el robot esté funcionando, o podría provocar una descarga eléctrica.</p>



Atención

Apagar la maquina si se va a guardar o a transportar por mucho tiempo, o la batería podría dañarse



Conectar bien el cable de corriente, de lo contrario puede causar, corto circuito y/o fuego.



Chequear que el cargador este bien conectado, o puede causar daño, corto circuito y hasta fuego.



Alejar todos los productos fáciles de romper (incluyendo objetos luminosos, telas, botellas de vidrio, etc) antes de usar, o puede dañar las mismas.



Por favor usar con criterio cerca de infantes para evitar sustos o lesiones, y guardar en lugar que no lo puedan agarrar



No parar o sentarse en el robot, o se podría dañar, o causar una lesión.



No dejar que el producto se moje, puede causar daño.



No usar el robot en una mesa, silla, o cualquier espacio reducido, o podría causar daños en el producto



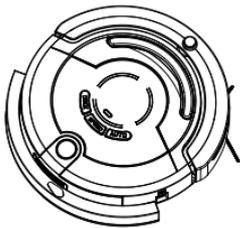
No usar el producto en exteriores, o puede causar daños.



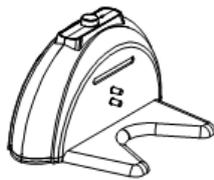
No usar el robot en una zona comercial, o puede dañarse por uso excesivo.



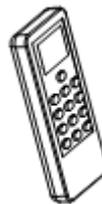
Componentes de producto



Cuerpo



Muelle de carga



Control remoto



Adaptador de carga



Cepillo lateral



Cepillo de limpieza



Mopa



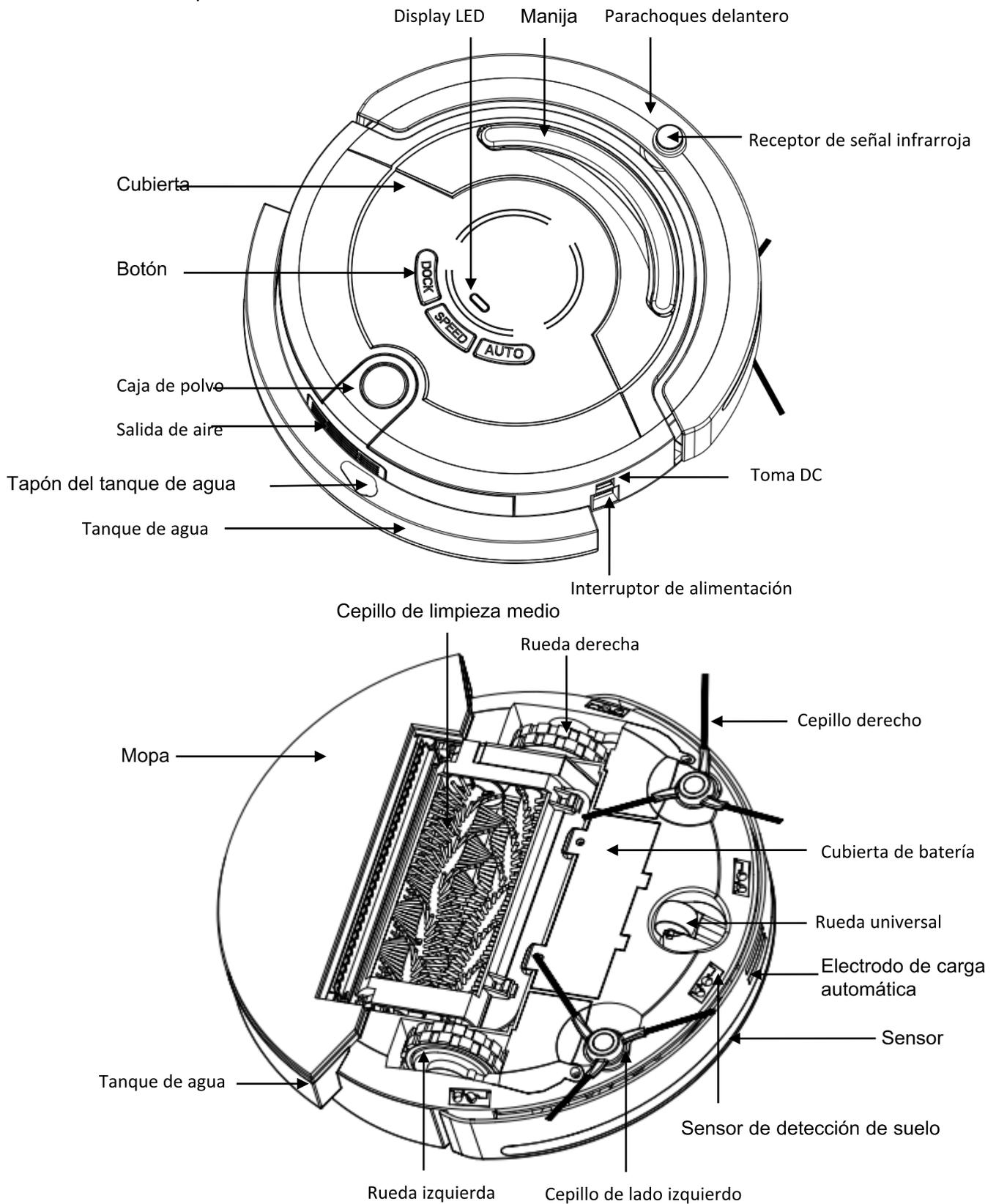
Tanque de agua



Intrucciones

Detalle de componentes de producto

● Cuerpo

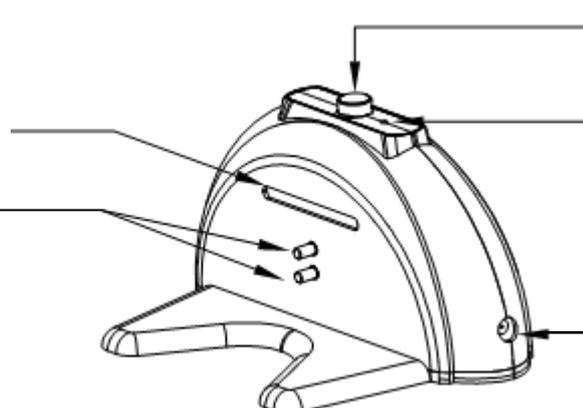


Detalle de componentes de producto

● Muelle de carga

Transmisor horizontal de señal IR

Electrodo de carga



Emisor de señal de guía superior

Indicador de carga

Enchufe adaptador de carga

● Control remoto

Pantalla

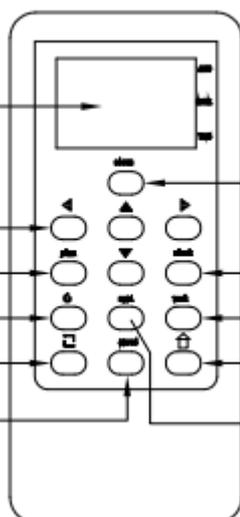
Botón de dirección

Botón de configuración

Limpieza de manchas

Limpieza a lo largo de la pared

Ajuste de velocidad



Auto limpieza

Configuración de tiempo

Configuración semanal

Auto recarga

Botón de reserva

Ambiente de trabajo

- 01、Piso de madera.
- 02、Suelo de baldosas y piso de cemento.
- 03、Alfombras bajas (menos de 10mm).



Atención : Por favor quitar el cepillo lateral antes de que el robot trabaje en alfombra para evitar daños.

Antes de limpiar

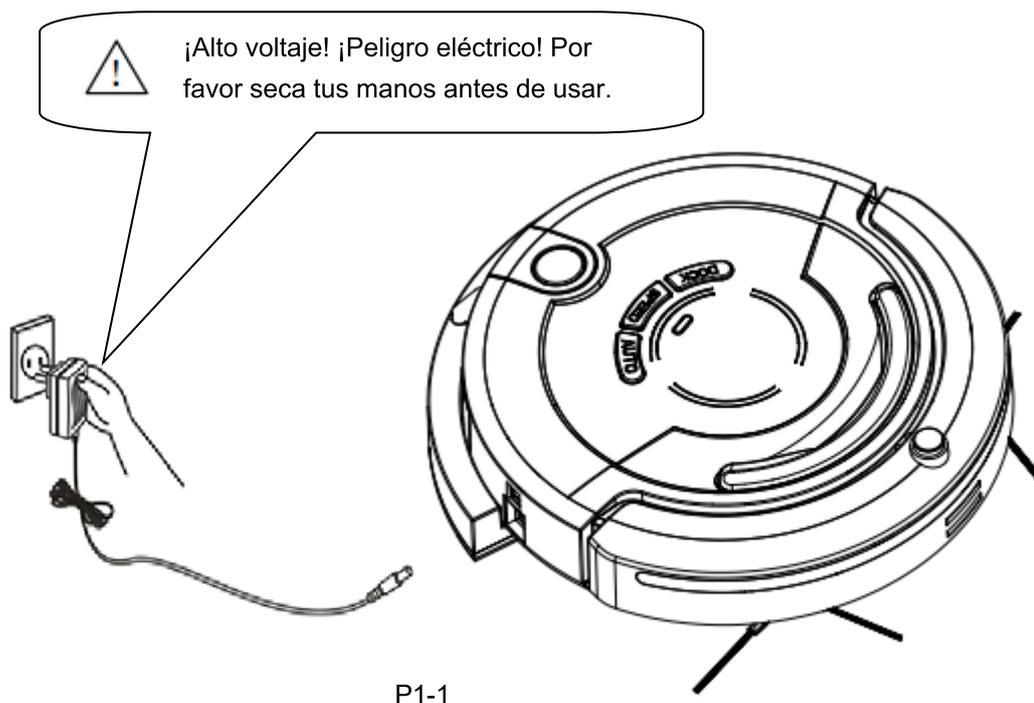
1、Carga manual

- 01、 Puede cargar el cargar el robot con el adaptador directamente, referir con P1-1.
- 02、 Mientras se carga, el indicador de encendido parpadea de forma discontinua con luz verde.
- 03、 Después de terminar de cargar, el indicador de encendido se muestra estable con luz verde.



Atención :

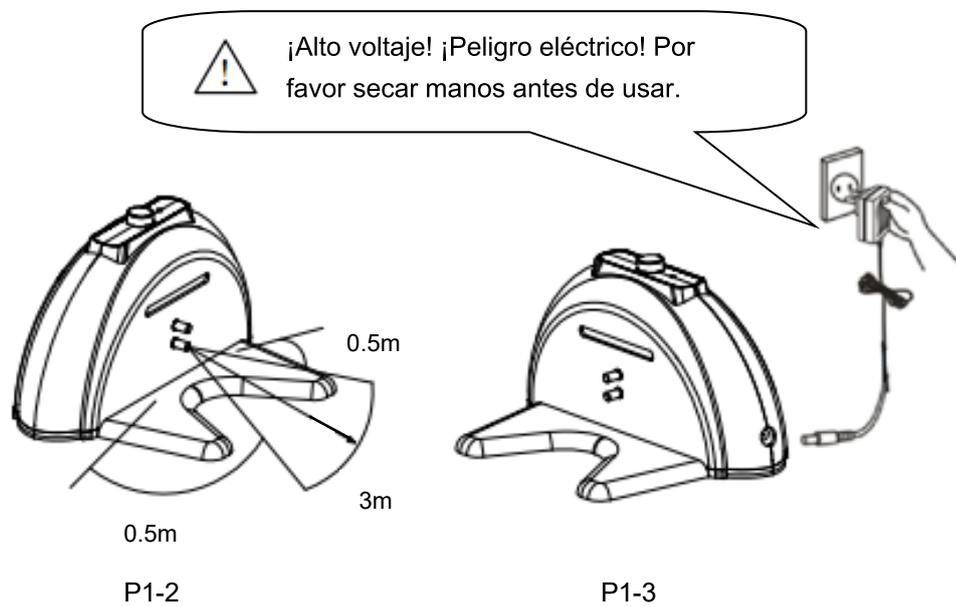
- 1_ Le recomendamos cargar el robot unas 4 horas antes del primer uso
- 2_ Si no va a usar el aparato durante un tiempo prolongado, le recomendamos hacer una carga completa de la batería, para evitar daños en el futuro.



2、 Fijación del muelle de carga

- 01、 Fija el muelle de carga a la pared y asegúrate que no haya ningún obstáculo a 3 metros de frente y 0.5 metros de costados, referirse con P1-2.
- 02、 Inserte el terminal de salida del adaptador a la toma de corriente continua de la base de carga, consulte en P1-3.
- 03、 Por favor colocar cables a lo largo de la pared. Asegurarse que sensor IR no este cubierto por nada, de lo contrario no buscará luego el muelle de carga.

Antes de limpiar

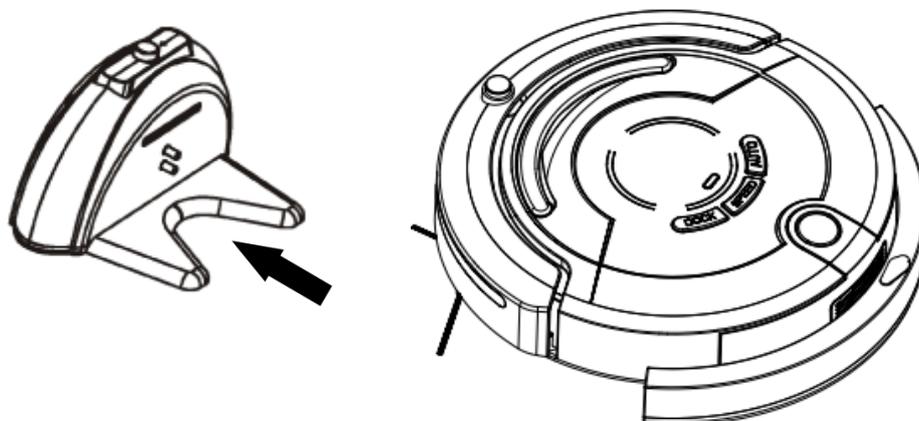


3、 Auto carga

01、 En vez de cargarlo manualmente, puede hacer que el robot se carga automáticamente, consulte en P1-4.

02、 Cuando tiene poca batería el indicador enciende una luz roja, y la aspiradora buscará el muelle de carga.

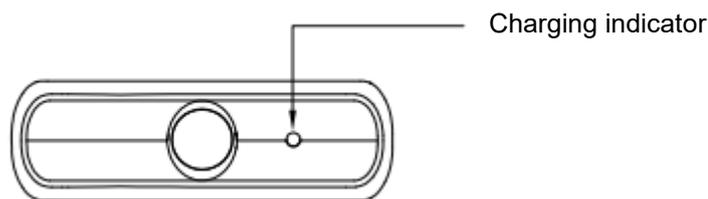
03、 En el área IR, el robot puede recibir la señal y buscar el muelle de carga automáticamente



Antes de limpiar

4、 Información de carga

- 01、 Por favor no presione ningún botón del robot mientras está cargando manualmente.
- 02、 Por favor cargar manualmente el robot por lo menos 6 horas en los primeros tres usos. Luego de eso puede escoger el método de carga automática con cuatro horas.
- 03、 Por favor no use el robot con control remoto mientras carga, para evitar la disminución de la vida útil de la batería.
- 04、 Por favor cargar manualmente con adaptador mientras el robot tenga muy poca batería para auto cargarse, consulte con P1-1.
- 05、 Mientras el muelle de cargar esté conectado a la electricidad, el indicador de cargar permanecerá en verde, consulte con P1-5.
- 06、 Cuando el robot encuentre y se conecte al muelle de cargar, el "indicador LED" en la tapa del robot parpadea hasta que está completamente cargado con luz verde.



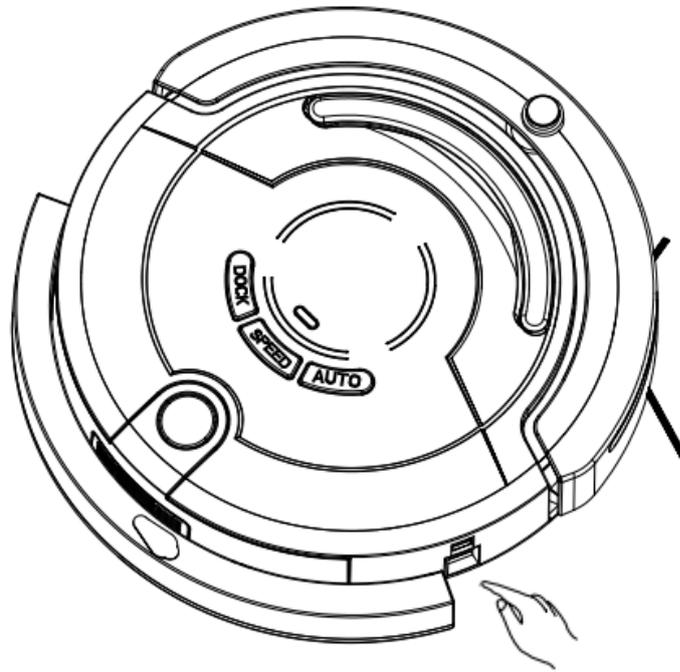
P1-5

Uso del robot

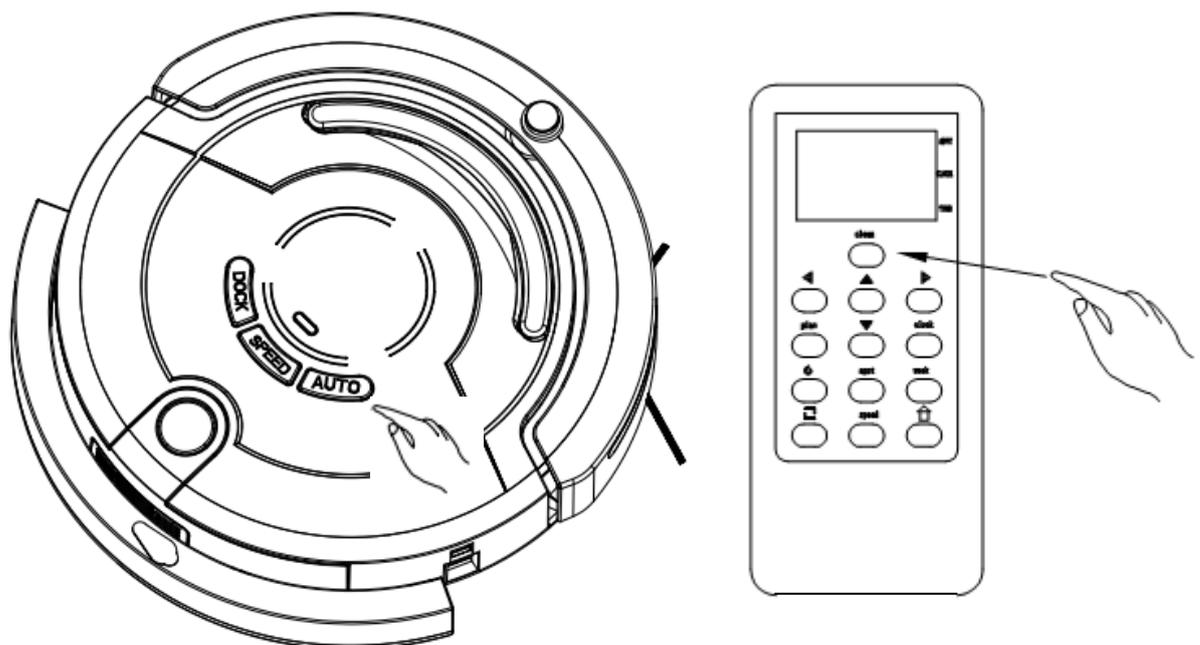
1、 Función de empezar a limpiar

- 01、 Encienda el robot para empezar, consulte con P2-1.
- 02、 escoja el botón "AUTO" en la tapa del robot o botón "clean" en el control remoto, consulte con P2-2.
- 03、 Luego de eso, el robot empieza la limpieza automática

Uso del robot



P2-1

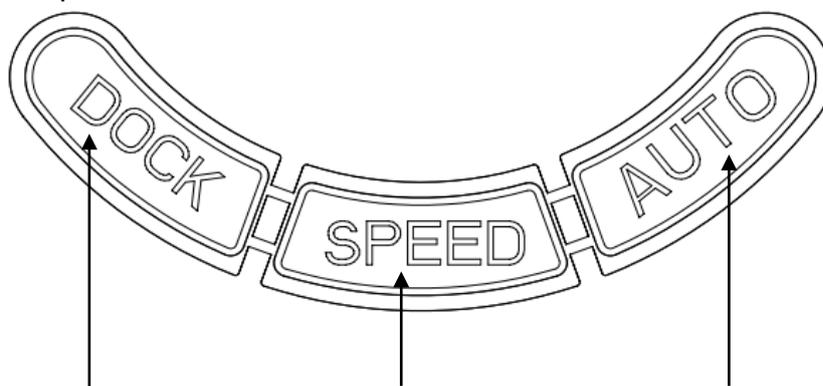


P2-2

Uso del robot

2、 Función de limpieza

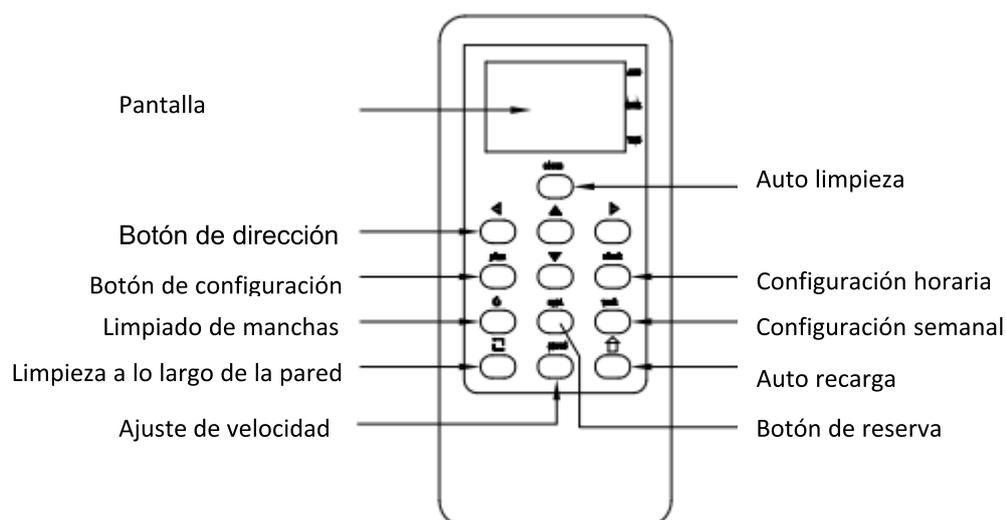
01、 Uso del panel de botones



Botón de auto recarga Botón de ajuste de velocidad Botón de auto limpieza

- ① Botón "SPEED": ajuste la velocidad con este botón acorde al espacio de la habitación y habito personal. (velocidad baja es preferible en espacios pequeños) Ventajas de velocidad baja:
 - a、 Reduce el consumo de la batería.
 - b、 Alivia la fuerza de impacto contra muebles.
- ② Botón "AUTO": ponga el robot en modo auto limpieza con este botón, funciona hasta que la luz del indicador se pone roja y empieza a buscar el muelle de carga con poca batería
- ③ Botón "DOCK": use este botón para hacer que el robot busque el muelle de carga.

02、 Uso del control remoto



Uso de robot

Uso e información de función del control remoto:

Función	Instrucción de función
Limpiar	Enciende el robot y presiona el botón "clean" y empieza a funcionar.
Hora actual y configuración semanal	<ol style="list-style-type: none"> 1. Encienda el robot. 2. Presiona el botón de configuración horaria "clock" en el control remoto, luego de que la actual Hora 00: parpadee, luego use "▲▼" para configurar las horas. 3. Presiona "◀ ▶" para cambiar la hora y el minuto, luego del minuto :00 parpadee, luego use "▲▼" para configurar minutos. 4. Presione el botón "week" del control remoto para meterse en la configuración semanal 5. Luego use los botones "▲▼" para escoger entre 1-7 y configurar la semana actual. 6. Después de configurar, presione el botón "clock" en el control remoto para confirmar
Tiempo de reserva y ajuste de la semana	<ol style="list-style-type: none"> 1. Encienda el robot. 2. Presione el botón "plan" en el control, luego de la reservación hora 00: parpadee, luego use los botones "▲▼" para reservar horas. 3. Presione " " para cambiar horaria, luego de minuto :00 parpadee, luego presione botones "▲▼" para reservar minutos. 4. Presione botón "week" para entrar a configuración semanal. Luego use los botones "▲▼" para escoger entre un tiempo de reserva entre 1-7. 5. Presione botones " " para confirmar información de reserva semanal, seleccione "ON" para ejecutar reservación, seleccione "OFF" para cancelar reservación. 6. Al terminar configuración, presione botón "appt" en control para confirmar reserva. 7. Presione botón "plan" en control para crear configuración de reserva. 8. Una vez existente, apunte control a robot y presione botón "appt" para ingresar datos de reserva en el robot. 9. Reserva establecida satisfactoriamente después de recibir la respuesta de voz.
	Durante el modo de espera o el estado de funcionamiento del robot, presione este botón para iniciar la búsqueda y conectar el dispositivo de carga para que se autocargue, y púlselo nuevamente para detener la carga.
Velocidad	Botón "SPEED": ajuste velocidad con este botón acorde al espacio de la habitación
Botón ▲ de avance	Robot limpia en dirección hacia adelante con este botón y se detiene al toparse con algún obstáculo
Botón ▼ de retroceso	Presionar una vez, robot retrocede para cierta distancia y se detiene.
Botón para ir ◀ a la izquierda	Presionar una vez, robot va un poco a la izquierda y se detiene
Botón para ir ▶ a la derecha	Presionar una vez, robot va un poco a la derecha y se detiene



Atención: 1、 No presiones dos o más botones del control remoto al mismo tiempo

2、 La distancia del control remoto al robot es de cinco (5) metros, y también depende en el ambiente de trabajo

Uso de robot

Instrucción de aviso de voz

Operación	Indicador de voz
Encienda el robot	Hello, boss! I'm glad to serve you.
Presiona el botón "AUTO" del teclado o control remoto	Start to auto clean now!
Presiona el botón "SPEED" del teclado o control remoto	First press: clean quickly; Second press: clean normally.
Presiona el botón "DOCK" del teclado o control remoto, cuando la batería este baja	Start to auto charge now!
Presiona el botón "APPT" en el control remoto	Entered into reservation setting successfully.
Cuando el robot esté conectado al adaptador o al muelle de carga	Start to auto charge!
Cuando el motor del cepillo lateral este fallando	Side brush error.
Cuando el motor del cepillo central este fallando	Middle brush error.
Cuando el motor de la rueda izquierda este fallando	Left wheel error
Cuando el motor de la rueda derecha este fallando	Right wheel error.

3、 Uso de tanque de agua y mopa

01、 Verter agua en el agujero del tanque de agua, luego cubrir con tapón del tanque de agua una vez esté lleno. (Asegúrate que no haya salida una vez puesto el tapón), consultar con imagen 2-3.

02、 Sostén la mopa contra el fondo del tanque de agua correctamente, luego pegue cada borde en la parte inferior de manera uniforme, consulte la imagen 2-4.

03、 Alinee los cuatro pilares fijos del tanque de agua en el banco de agua con los cuatro agujeros fijos en el cuerpo principal y la caja de polvo, presiona el tanque de agua hacia abajo con fuerza y hazlo encajar del todo en el fondo del cuerpo principal, significa que el tanque de agua está bien instalado. Consulte imagen 2-5.

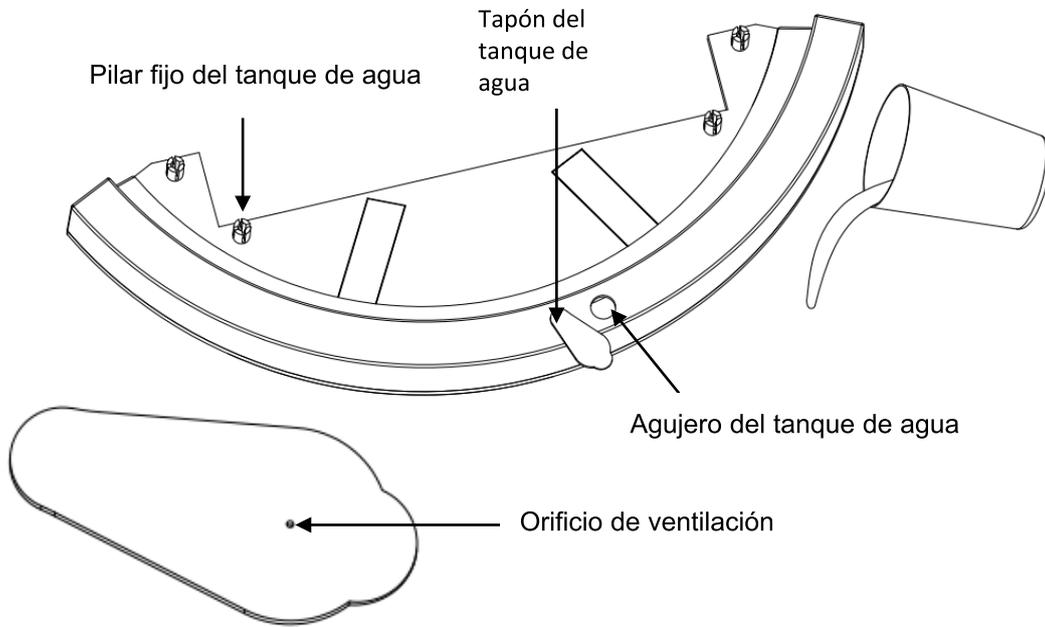
04、 Cuando el agua dentro del tanque de agua este sobre usado, por favor saca el tanque de agua y luego verte agua de nuevo (no vierta agua directamente sin sacar el tanque de agua, es muy fácil mojar el cuerpo principal, lo cual puede infectar la operación normal o dañar la parte eléctrica del cuerpo).

05、 Cuando tengas que sacar el tanque de agua, agarrar por los costados y sacar agitando el tanque, hasta que el tanque este totalmente afuera (por favor no agitar en exceso, o puede dañar la maquina).

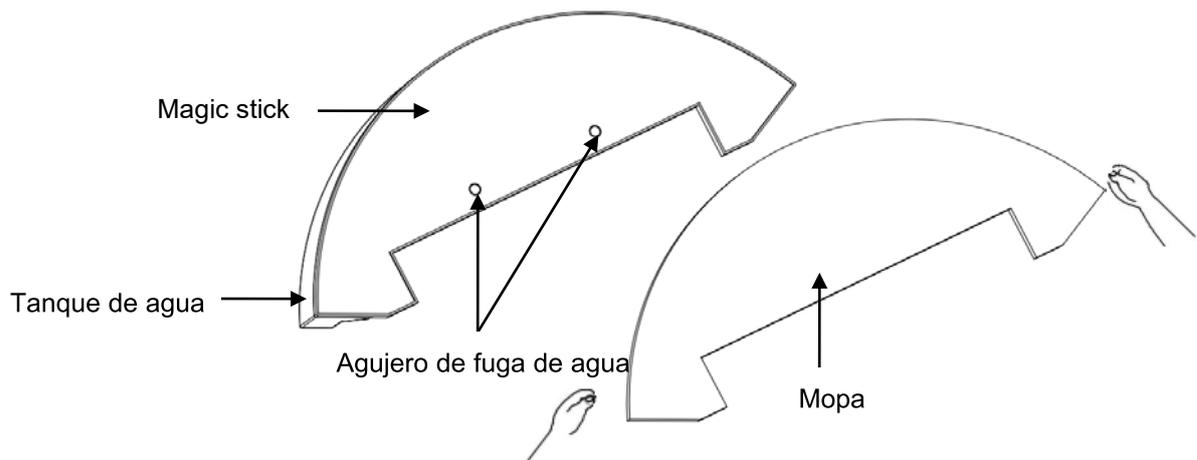


- Atención:**
- 1、 Saque el banco de agua cuando el robot esté parado o cargando. de mantener el tanque de agua adentro por mucho tiempo, hay riesgo de fuga y daño de suelo.
 - 2、 La mopa aplica solo para suelo duro, por favor sacar cuando el robot este trabajando en alfombra.

Uso de robot

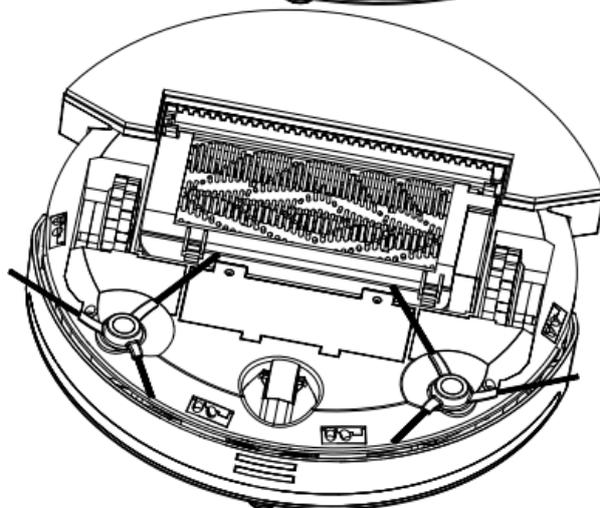
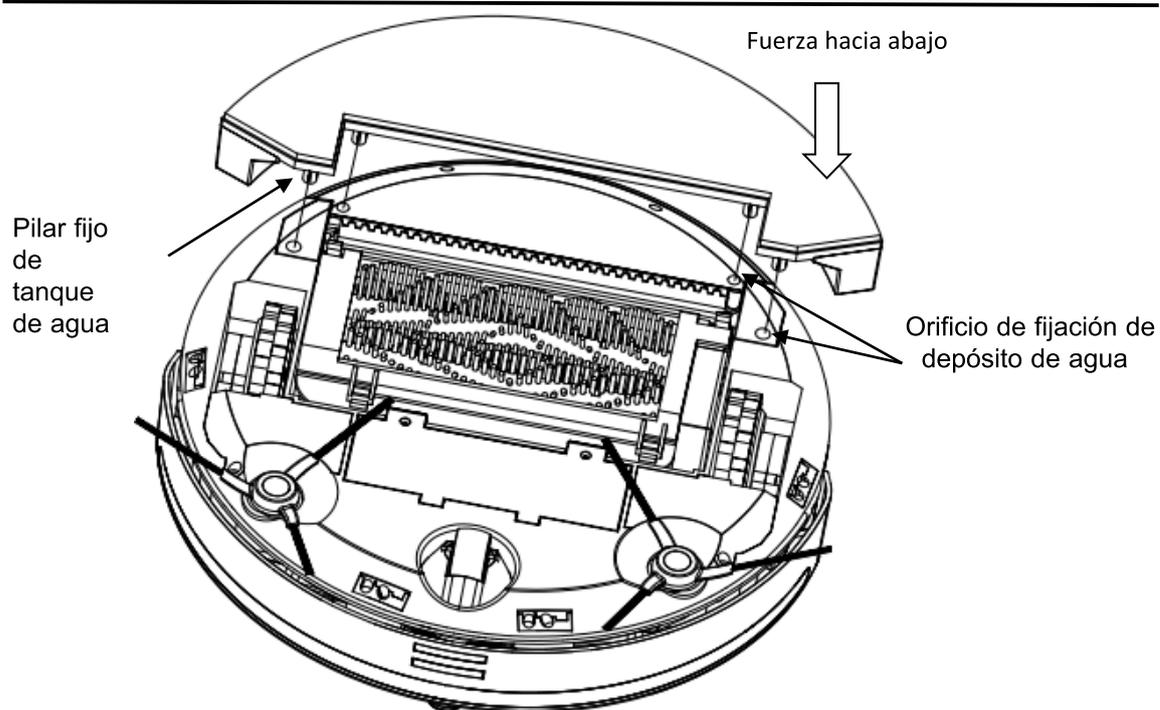


P2-3



P2-4

Uso de robot



P2-5

Mantenimiento de robot

1、 Armado y desarmado de caja de polvo

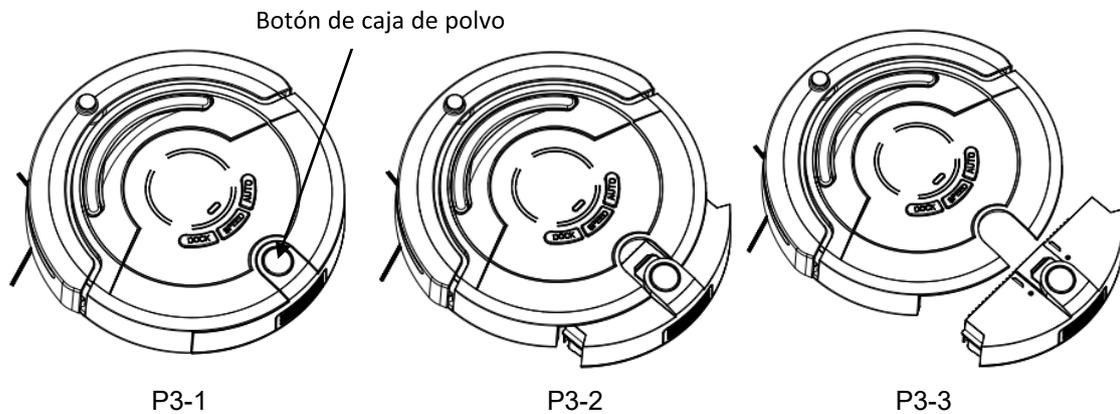
Dado que toda la suciedad, el polvo y el pelo recogidos están en la caja de polvo después de la limpieza, descargue la basura cada vez y limpie el robot.

01、 Extraiga la caja de polvo presionando el botón en la parte superior con su pulgar y sosténgalo con los otros dedos, consulte P3-1.

02、 Saque la caja de polvo ligeramente, consulte P3-2.

03、 Arme la caja de polvo empujándola fuertemente, consulte P3-3.

Robot Maintenance



Atención: 1、 Debes desarmar el tanque de agua antes de desarmar la caja de polvo
2、 Asegúrate de que la caja de polvo encaje bien luego de la limpieza.

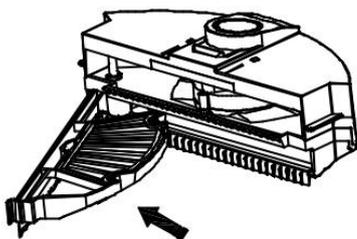
2、 Limpieza de caja de polvo

01、 Abrir caja de polvo primero P3-4.

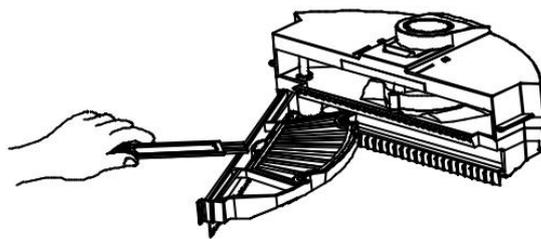
02、 Luego limpia la caja de polvo y filtro con cepillo, consulte con P3-5.



Atención : limpiar con agua no es permitido.



P3-4

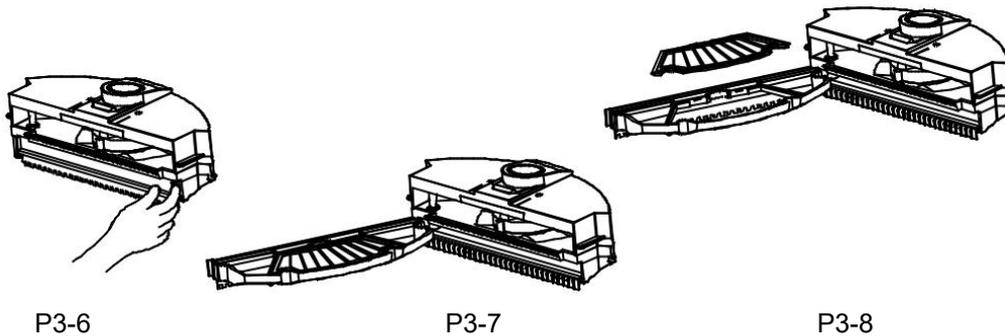


P3-5

Mantenimiento de robot

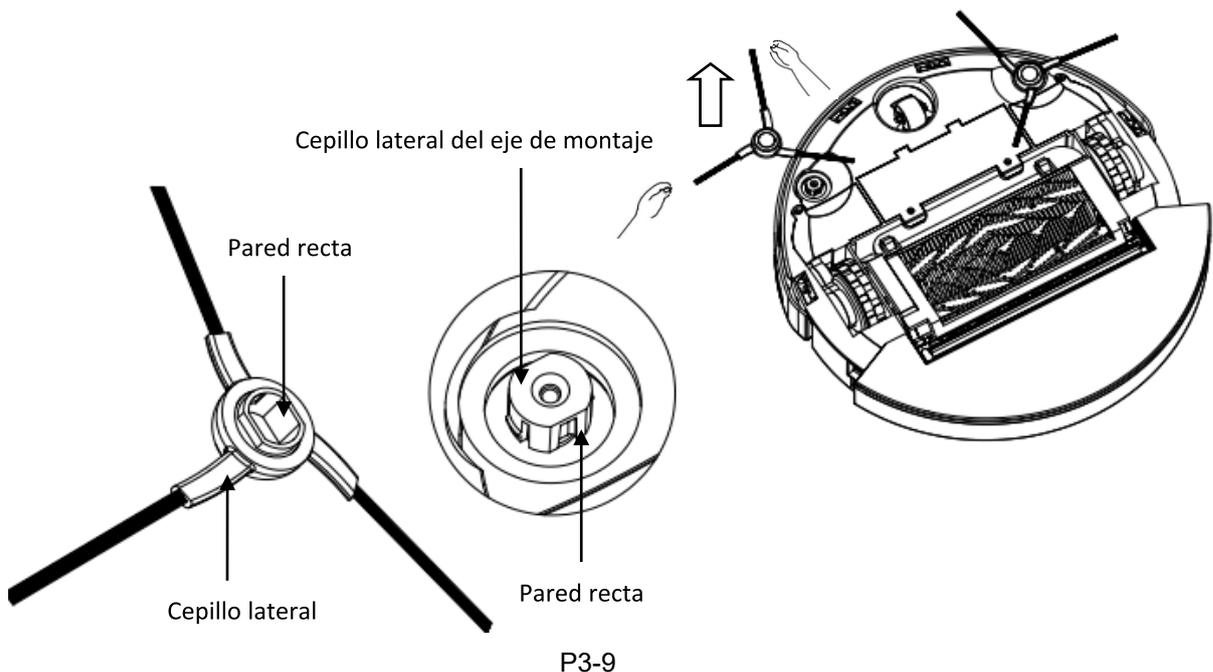
3、 Limpieza y armado de filtro

- 01、 Tire de la hebilla en el lado derecho del filtro a mano (consulte con P3-6), y desplace el soporte de la caja de polvo hacia la izquierda, consulte con P3-7.
- 02、 Saca el filtro hacia arriba, consulte con P3-8.
- 03、 Puede limpiar el filtro y la esponja con agua, pero recuerde secarlos antes montaje. Por lo general, es mejor limpiarlos cada 5 días.
- 04、 Al ensamblar, inserte el filtro en el soporte al principio, luego presione el soporte en la caja de polvo.



4、 Desarmado y armado de cepillo lateral

- 01、 Mantenga los dos cuernos del cepillo lateral, tire de él hacia arriba de manera forzada, a continuación, el cepillo lateral se desmonta, consulte P3-9.
- 02、 Al ensamblar, debe alinear el orificio interior del cepillo lateral con el bulto del eje del cuerpo principal, y luego presionarlo hacia abajo, al escuchar el sonido de "di", el ensamblaje finaliza.

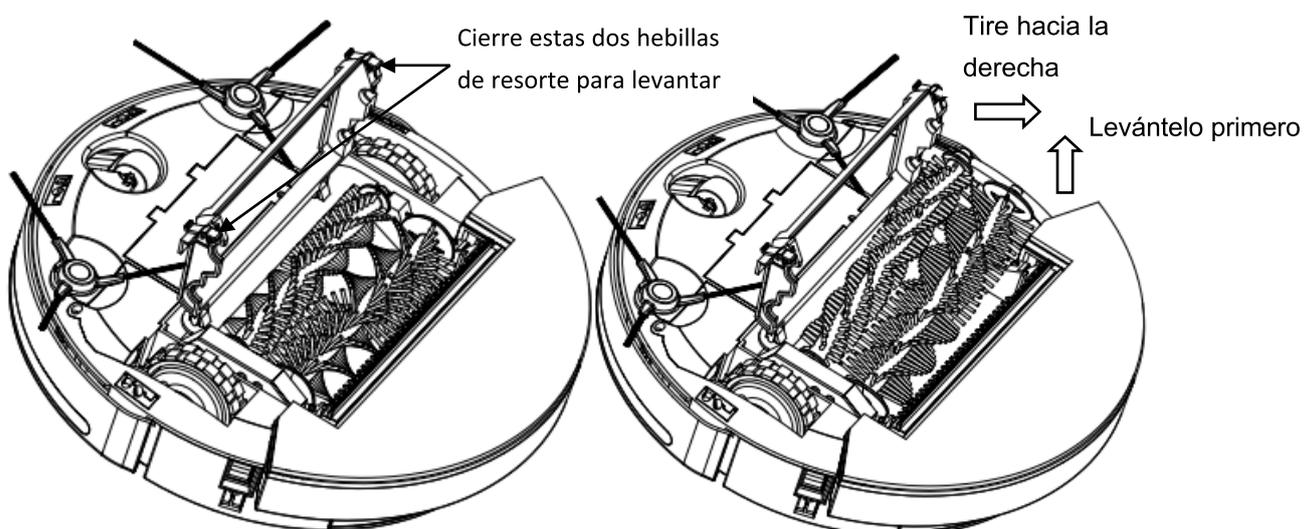


Mantenimiento de robot

5、Limpieza y armado de cepillo principal

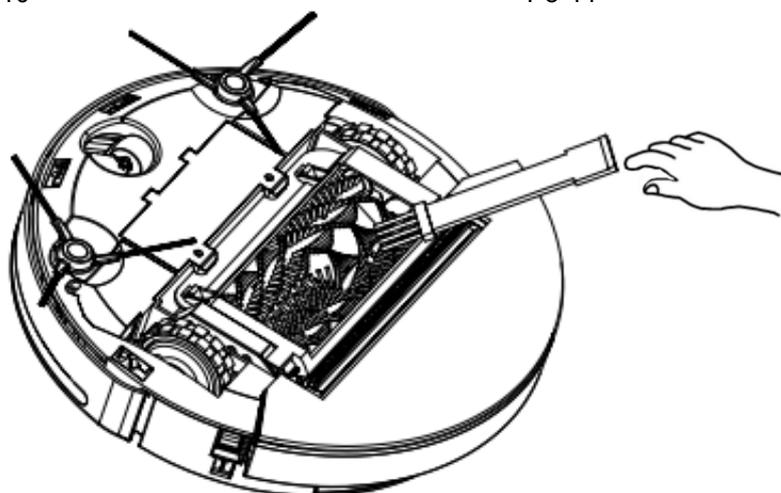
01、Limpieza de cepillo principal

- ①、Presione la hebilla de resorte en ambos lados de la cubierta inferior del cepillo central, levante la cubierta, consulte P3-10.
- ②、Levante el lado derecho del cepillo, y luego tire hacia la derecha, saque los dos cepillos sucesivamente, consulte P3-11.
- ③、Los dos cepillos principales que saca pueden limpiarse fácilmente, incluidos los trozos de papel, partículas pequeñas, pelo y cuerdas, etc. en ellos.
- ④、Limpie los cepillos principales y la boca de succión regularmente para mejorar la eficiencia de limpieza. Para los trozos de papel, ligera partícula en los cepillos principales, puede usar el cepillo para limpiarlos temporalmente, consulte P3-12. De esta manera, los principales cepillos centrales no necesitan ser desmontados para ser limpiados.



P3-10

P3-11

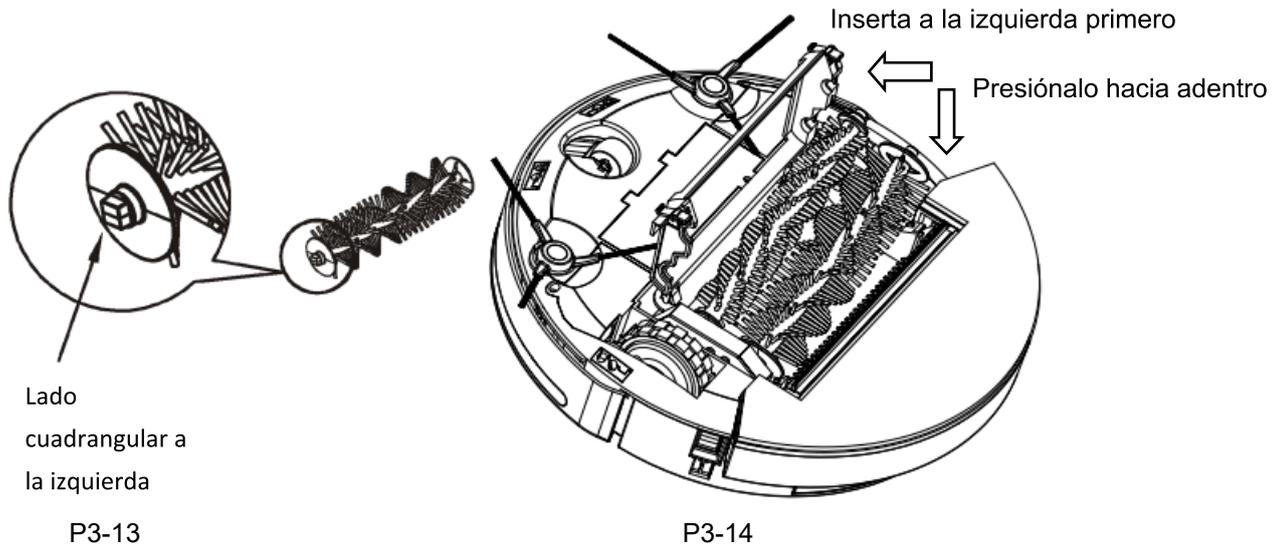


P3-12

Mantenimiento de robot

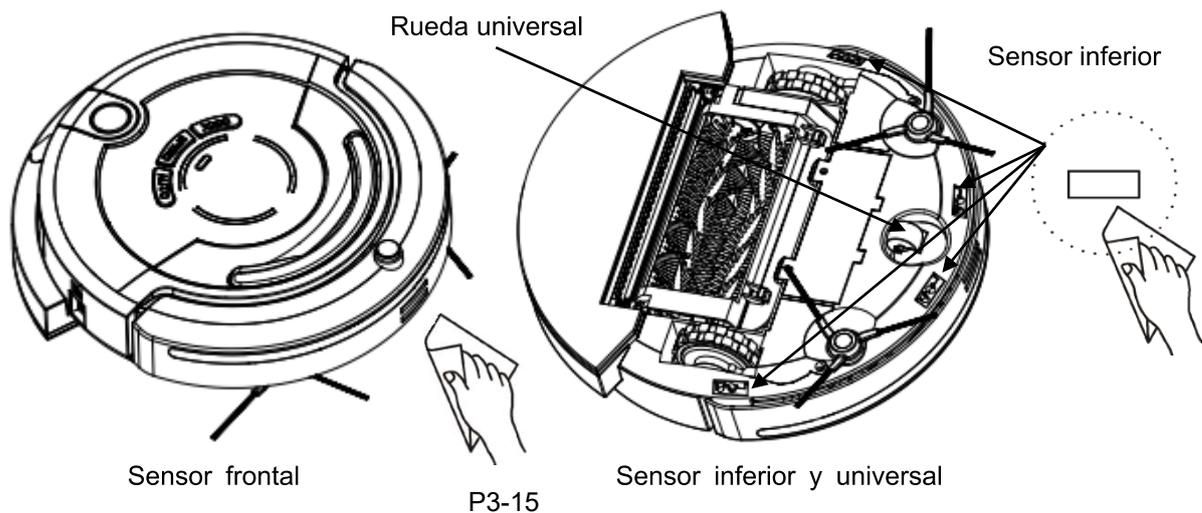
02、 Armado de cepillo principal

- ①、 Sostenga el pincel y haga que el lado cuadrangular del eje quede hacia la izquierda, consulte P3-13.
- ②、 Inserte el lado cuadrangular del eje en el lado izquierdo exacto de la cubierta superior, presione el cepillo ligeramente, luego presione el lado derecho del eje en la posición exacta, consulte P3-14.
- ③、 Cierra la cubierta y aprieta la hebilla.



6、 Limpieza de sensor

- 01、 Limpie el sensor con un bastoncillo de algodón y un paño suave.
- 02、 El sensor de detección de pared está en la parte delantera del robot, mientras que el sensor de detección de suelo está en la parte inferior del robot, consulte P3-15.



Atención: 1、 Por favor mantener el sensor limpio semanalmente para hacer al robot trabajar mejor.

2、 Limpiar la rueda universal periódicamente hace que el robot vaya de manera más pareja

Chequeo de errores de robot

1、 Robot no funciona o funciona con problemas

- 01、 Chequear si está encendida o no.
- 02、 Chequear si caja de polvo, cepillo de limpieza del medio, etc. Están limpios o no, chequear si cepillo lateral funciona.
- 03、 Chequear si voltaje de batería ha decrecido excesivamente.

2、 Control remoto no funciona

- 01、 Chequear estado de batería de control remoto.
- 02、 Chequear estado de batería de robot.
- 03、 Chequear que control y robot estén bien vinculados.
- 04、 Chequear si control remoto está dentro de señal

3、 Robot no carga

- 01、 Compruebe si el adaptador de corriente está bien conectado con la base de carga o no, si indicador de encendido de base de carga está encendiendo o no.
- 02、 Chequear si la batería de base de carga es muy baja. Si es muy baja, cargar cuerpo principal con adaptador directamente.

4、 Ruido fuerte durante limpieza

- 01、 Limpie la caja de polvo y la cubierta posterior de la caja de polvo.
- 02、 Compruebe si el cepillo de limpieza central y los cepillos laterales están limpios o no.

5、 Robot paró en pleno funcionamiento

- 01、 Verifique si el tiempo de ajuste para la limpieza ha finalizado.
- 02、 Escuche si el aviso de voz del robot está recordando el código de error de algunas partes. Referencia como a continuación:

Códigos de error que pueden aparecer si para en pleno funcionamiento :

Indicador de voz	Información de error
Error de cepillo de limpieza medio	Sobrecorriente en el cepillo de limpieza del medio, no puede girar porque está enrollado por el pelo u otra falla.
Error de cepillo lateral	Sobrecorriente en el cepillo lateral, no puede girar porque está enrollado por el cabello.
Error de la rueda izquierda	Sobrecorriente en el motor de la rueda izquierda, la resistencia del motor en la rueda izquierda es demasiado grande, se atasca y no se puede mover
Error en rueda derecha	Sobrecorriente en el motor de la rueda derecha, la resistencia del motor en la rueda derecha es demasiado grande, se atasca y no se puede mover

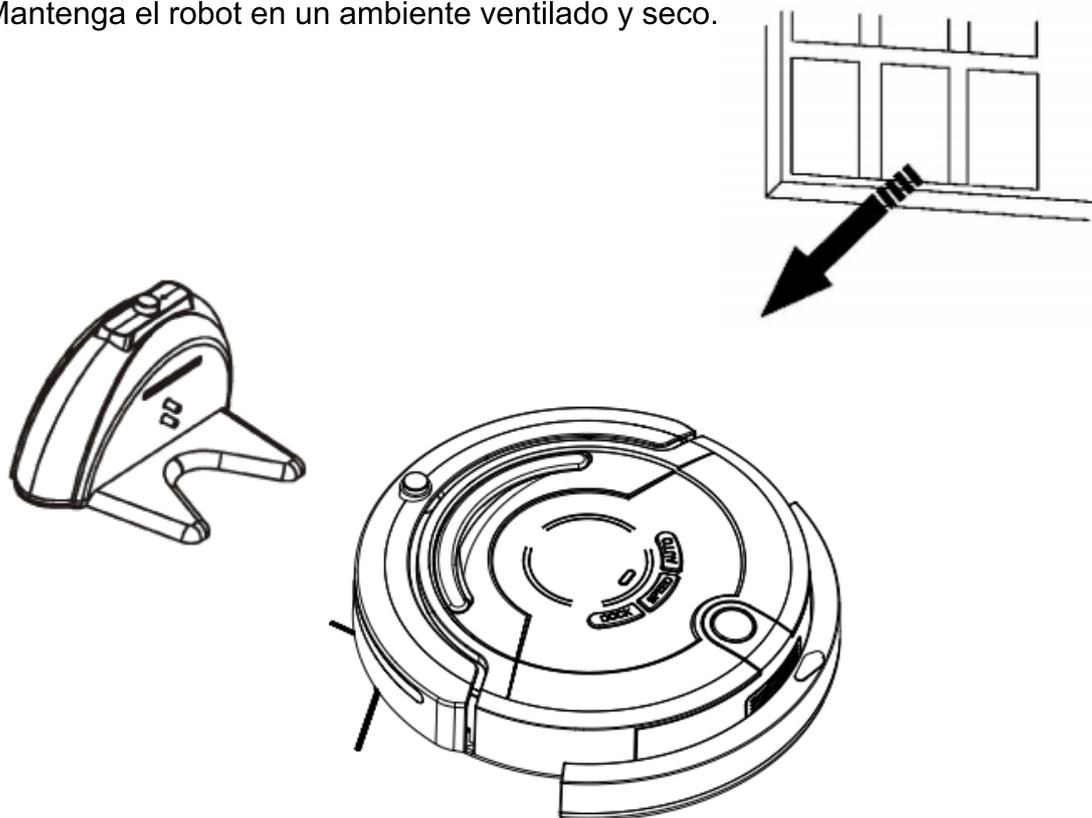


Atención: 1、 Si el problema aún no se resuelve después de la verificación anterior, póngase en contacto con el punto local de servicio posventa, personal de mantenimiento profesional o centro técnico de nuestra empresa. No desmonte el robot usted mismo.

2、 Durante el funcionamiento del robot, el aviso de voz solo recuerda el código de error por una vez si esto es un error, desaparecerá si el robot continúa trabajando con la falla. Pero recordará nuevamente después de reiniciar el robot.

Almacenamiento de Robot

Mantenga el robot en un ambiente ventilado y seco.



Especificación del cuerpo principal

Modelo	CLEAN MATE X550
Tamaño	Diámetro: 320mm; Altura: 87mm
Peso	3Kg
Velocidad	20cm/Seg
Tiempo de carga	4~6H
Tiempo de trabajo	3000mAh/ 90-120mins
Ruido	≤ 65DB
Entrada	DC 19V 600mA
Potencia nominal	26W
Temperatura aplicada	-20°C---50°C



Atención: 1、Por favor, perdonen que no hay más aviso con respecto al cambio funcional de robot.
2、 No retire la máquina, si tiene alguna pregunta, deberá no ser responsable de

